



Universidad Autónoma del Estado de Hidalgo

Instituto de Ciencias Básicas e Ingeniería

Área Académica de Matemáticas y Física

Línea de investigación: Economía y Finanzas Matemáticas

Programa educativo: Maestría en Ciencias en Matemáticas y su Didáctica

Nombre de la asignatura: Optativa de Matemáticas I (Álgebra Lineal)

Tema: Teoría de Valores Propios

Ciclo: Agosto-Diciembre de 2007.

Profesor: Fernando Barrera Mora

Tema: Teoría de Valores Propios

Abstract: In this lecture it is shown how to compute the eigenvalues of a matrix without using determinants

Keywords: Eigenvalue, Eigenvector, Minimal Polynomial.

Palabras clave: Valores propios, Vectores Propios, Polinomio mínimo

Eigenteoría sin determinantes

Fernando Barrera Mora
barrera@uaeh.edu.mx

Universidad Autónoma del Estado de Hidalgo

Taller de álgebra lineal
XVIII Semana Regional de Investigación y Docencia
UNISON, 2008

< b

- ¿Cuáles son los problemas fundamentales en álgebra lineal?
- Haciendo un análisis se llega a que dichos problemas son resolver las ecuaciones:

$$AX = B, \quad AX = \lambda X \quad (1)$$

- ¿Qué conceptos y métodos son esenciales al resolverlos?
- Desde los inicios, la teoría de los determinantes ha jugado un papel importante en su solución (Regla de Cramer, polinomio característico).
- Estudios recientes han mostrado que el concepto de independencia lineal es central al abordar dichos problemas.

- 1 ¿Cuáles son los problemas fundamentales en álgebra lineal?
- 2 Haciendo un análisis se llega a que dichos problemas son resolver las ecuaciones:

$$AX = B, \quad AX = \lambda X \quad (1)$$

- 3 ¿Qué conceptos y métodos son esenciales al resolverlos?
- 4 Desde los inicios, la teoría de los determinantes ha jugado un papel importante en su solución (Regla de Cramer, polinomio característico).
- 5 Estudios recientes han mostrado que el concepto de independencia lineal es central al abordar dichos problemas.

- 1 ¿Cuáles son los problemas fundamentales en álgebra lineal?
- 2 Haciendo un análisis se llega a que dichos problemas son resolver las ecuaciones:

$$AX = B, \quad AX = \lambda X \quad (1)$$

- 3 ¿Qué conceptos y métodos son esenciales al resolverlos?
- 4 Desde los inicios, la teoría de los determinantes ha jugado un papel importante en su solución (Regla de Cramer, polinomio característico).
- 5 Estudios recientes han mostrado que el concepto de independencia lineal es central al abordar dichos problemas.

- 1 ¿Cuáles son los problemas fundamentales en álgebra lineal?
- 2 Haciendo un análisis se llega a que dichos problemas son resolver las ecuaciones:

$$AX = B, \quad AX = \lambda X \quad (1)$$

- 3 ¿Qué conceptos y métodos son esenciales al resolverlos?
- 4 Desde los inicios, la teoría de los determinantes ha jugado un papel importante en su solución (Regla de Cramer, polinomio característico).
- 5 Estudios recientes han mostrado que el concepto de independencia lineal es central al abordar dichos problemas.

- 1 ¿Cuáles son los problemas fundamentales en álgebra lineal?
- 2 Haciendo un análisis se llega a que dichos problemas son resolver las ecuaciones:

$$AX = B, \quad AX = \lambda X \quad (1)$$

- 3 ¿Qué conceptos y métodos son esenciales al resolverlos?
- 4 Desde los inicios, la teoría de los determinantes ha jugado un papel importante en su solución (Regla de Cramer, polinomio característico).
- 5 Estudios recientes han mostrado que el concepto de independencia lineal es central al abordar dichos problemas.

- 1 ¿Cuáles son los problemas fundamentales en álgebra lineal?
- 2 Haciendo un análisis se llega a que dichos problemas son resolver las ecuaciones:

$$AX = B, \quad AX = \lambda X \quad (1)$$

- 3 ¿Qué conceptos y métodos son esenciales al resolverlos?
- 4 Desde los inicios, la teoría de los determinantes ha jugado un papel importante en su solución (Regla de Cramer, polinomio característico).
- 5 Estudios recientes han mostrado que el concepto de independencia lineal es central al abordar dichos problemas.

LA ECUACIÓN $AX = B$

- Forma escalonada reducida y dependencia lineal
- Sistemas de ecuaciones y combinaciones lineales
- El rango de un sistema $AX = B$ es igual al rango de A con B agregado.
- El rango de A es el número de ecuaciones independientes.
- El rango fila y rango columna de A coinciden.

- 1 Forma escalonada reducida y dependencia lineal
- 2 Sistemas de ecuaciones y combinaciones lineales
 - Los sistemas $AX = B$ y $x_1A_1 + \dots + x_nA_n = B$ son equivalentes.
 - Otra interpretación geométrica de las soluciones.
- 3 El rango fila y rango columna de A coinciden.

- 1 Forma escalonada reducida y dependencia lineal
- 2 **Sistemas de ecuaciones y combinaciones lineales**
 - 1 Los sistemas $AX = B$ y $x_1A_1 + \cdots + x_nA_n = B$ son equivalentes.
 - 2 Otra interpretación geométrica de las soluciones.
- 3 El rango fila y rango columna de A coinciden.

LA ECUACIÓN $AX = B$

- 1 Forma escalonada reducida y dependencia lineal
- 2 Sistemas de ecuaciones y combinaciones lineales
 - 1 Los sistemas $AX = B$ y $x_1A_1 + \dots + x_nA_n = B$ son equivalentes.
 - 2 Otra interpretación geométrica de las soluciones.
- 3 El rango fila y rango columna de A coinciden.

LA ECUACIÓN $AX = B$

- 1 Forma escalonada reducida y dependencia lineal
- 2 Sistemas de ecuaciones y combinaciones lineales
 - 1 Los sistemas $AX = B$ y $x_1A_1 + \dots + x_nA_n = B$ son equivalentes.
 - 2 Otra interpretación geométrica de las soluciones.
- 3 El rango fila y rango columna de A coinciden.

LA ECUACIÓN $AX = B$

- 1 Forma escalonada reducida y dependencia lineal
- 2 Sistemas de ecuaciones y combinaciones lineales
 - 1 Los sistemas $AX = B$ y $x_1A_1 + \dots + x_nA_n = B$ son equivalentes.
 - 2 Otra interpretación geométrica de las soluciones.
- 3 El rango fila y rango columna de A coinciden.

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

$$m(A) = 0.$$

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- *Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.*
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - *sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,*
 - *existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,*
 - *defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.*
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- **Existencia:**
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - **defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.**
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

EL PROBLEMA DE VALORES Y VECTORES CARACTERÍSTICOS

TEOREMA

(Polinomio Mínimo) Si A es una matriz $n \times n$, entonces existe un único polinomio de mínimo grado, mónico $m(x)$ que satisface:

- $m(A) = 0$.
- Si $f(x)$ es otro polinomio tal que $f(A) = 0$, entonces $m(x)$ divide a $f(x)$.
- $\deg(m(x)) \leq n$.

DEMOSTRACIÓN

- *Existencia:*
 - sea $\{Y_1, \dots, Y_n\}$ una base de \mathbb{R}^n ,
 - existe $h_i(x)$ polinomio tal que $h_i(A)Y_i = 0$,
 - defina $g(x) := h_1(x) \cdots h_n(x)$, entonces $g(A) = 0$.
- *La segunda parte se prueba usando el algoritmo de la*

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

- *Si $r = 0$, entonces $W = V$ y cualquier polinomio constante $\neq 0$ funciona.*
- *Si $r = 1$, entonces $\dim(W) = n - 1$.*
 - *Sean, $\{X_1, \dots, X_{n-1}\}$ una base de W y Y tal que $\{X_1, \dots, X_{n-1}, Y\}$ es base de \mathbb{R}^n ,*
 - *entonces $AY = Z + cY$, para algún $c \in \mathbb{R}$ y $Z \in W$.*
 - *De esto se concluye que $(A - cI)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.*

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

- *Si $r = 0$, entonces $W = V$ y cualquier polinomio constante $\neq 0$ funciona.*
- *Si $r = 1$, entonces $\dim(W) = n - 1$.*
 - *Sean, $\{X_1, \dots, X_{n-1}\}$ una base de W y Y tal que $\{X_1, \dots, X_{n-1}, Y\}$ es base de \mathbb{R}^n ,*
 - *entonces $AY = Z + cY$, para algún $c \in \mathbb{R}$ y $Z \in W$.*
 - *De esto se concluye que $(A - cI)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.*

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

- Si $r = 0$, entonces $W = V$ y cualquier polinomio constante $\neq 0$ funciona.*
- Si $r = 1$, entonces $\dim(W) = n - 1$.
 - Sean, $\{X_1, \dots, X_{n-1}\}$ una base de W y Y tal que $\{X_1, \dots, X_{n-1}, Y\}$ es base de \mathbb{R}^n ,*
 - entonces $AY = Z + cY$, para algún $c \in \mathbb{R}$ y $Z \in W$.*
 - De esto se concluye que $(A - cI)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.**

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

- Si $r = 0$, entonces $W = V$ y cualquier polinomio constante $\neq 0$ funciona.*

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

- Si $r = 0$, entonces $W = V$ y cualquier polinomio constante $\neq 0$ funciona.*
- Si $r = 1$, entonces $\dim(W) = n - 1$.*

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

- Si $r = 0$, entonces $W = V$ y cualquier polinomio constante $\neq 0$ funciona.*
- Si $r = 1$, entonces $\dim(W) = n - 1$.*

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

- *Si $r = 0$, entonces $W = V$ y cualquier polinomio constante $\neq 0$ funciona.*
- *Si $r = 1$, entonces $\dim(W) = n - 1$.*

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

- *Si $r = 0$, entonces $W = V$ y cualquier polinomio constante $\neq 0$ funciona.*
- *Si $r = 1$, entonces $\dim(W) = n - 1$.
 - *Sean, $\{X_1, \dots, X_{n-1}\}$ una base de W y Y tal que $\{X_1, \dots, X_{n-1}, Y\}$ es base de \mathbb{R}^n ,*
 - *entonces $AY = Z + cY$, para algún $c \in \mathbb{R}$ y $Z \in W$.*
 - *De esto se concluye que $(A - cI)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.**

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

- *Si $r = 0$, entonces $W = V$ y cualquier polinomio constante $\neq 0$ funciona.*
- *Si $r = 1$, entonces $\dim(W) = n - 1$.
 - *Sean, $\{X_1, \dots, X_{n-1}\}$ una base de W y Y tal que $\{X_1, \dots, X_{n-1}, Y\}$ es base de \mathbb{R}^n ,*
 - *entonces $AY = Z + cY$, para algún $c \in \mathbb{R}$ y $Z \in W$.*
 - *De esto se concluye que $(A - cI)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.**

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

LEMA

Si A es una matriz $n \times n$, y W es un subespacio A -invariante de dimensión positiva, entonces existe un polinomio $g(x)$ de grado $\leq n - \dim(W)$, que satisface $g(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.

DEMOSTRACIÓN

Pongamos $\dim(W) = n - r$, $0 \leq r < n$. Aplicaremos inducción sobre r .

- *Si $r = 0$, entonces $W = V$ y cualquier polinomio constante $\neq 0$ funciona.*
- *Si $r = 1$, entonces $\dim(W) = n - 1$.
 - *Sean, $\{X_1, \dots, X_{n-1}\}$ una base de W y Y tal que $\{X_1, \dots, X_{n-1}, Y\}$ es base de \mathbb{R}^n ,*
 - *entonces $AY = Z + cY$, para algún $c \in \mathbb{R}$ y $Z \in W$.*
 - *De esto se concluye que $(A - cI)(\mathbb{R}^n) \subseteq W$.**

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

- Supongamos $r > 1$ y sea $X \in \mathbb{R}^n \setminus W$; existe un polinomio $g_1(x)$ de mínimo grado tal que $g_1(A)X \in W$.
- Sea, $l := \deg(g_1(x))$ y $W_1 = \mathcal{L}(\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\})$.
- La minimalidad de l garantiza:
 - $\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\}$ es LI.
 - $W \cap W_1 = \{0\}$.
- También se tiene que $W + W_1$ es A -invariante y $\dim(W + W_1) = n - r_1 > \dim(W) = n - r$.
- Por hipótesis de inducción, existe $g_2(x)$ de grado $\leq n - \dim(W + W_1)$ tal que $g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W + W_1$.
- De lo anterior $g_1(A)g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq g_1(A)(W + W_1) \subseteq W$ y
- $\deg(g_1 g_2) = \deg(g_1) + \deg(g_2) \leq \deg(g_1) + n - \dim(W + W_1) = n - \dim(W)$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

- Supongamos $r > 1$ y sea $X \in \mathbb{R}^n \setminus W$; existe un polinomio $g_1(x)$ de mínimo grado tal que $g_1(A)X \in W$.
- Sea, $l := \deg(g_1(x))$ y $W_1 = \mathcal{L}(\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\})$.
- La minimalidad de l garantiza:
 - $\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\}$ es li.
 - $W \cap W_1 = \{0\}$.
- También se tiene que $W + W_1$ es A -invariante y $\dim(W + W_1) = n - r_1 > \dim(W) = n - r$.
- Por hipótesis de inducción, existe $g_2(x)$ de grado $\leq n - \dim(W + W_1)$ tal que $g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W + W_1$.
- De lo anterior $g_1(A)g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq g_1(A)(W + W_1) \subseteq W$ y
- $\deg(g_1 g_2) = \deg(g_1) + \deg(g_2) \leq \deg(g_1) + n - \dim(W + W_1) = n - \dim(W)$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

- Supongamos $r > 1$ y sea $X \in \mathbb{R}^n \setminus W$; existe un polinomio $g_1(x)$ de mínimo grado tal que $g_1(A)X \in W$.
- Sea, $l := \deg(g_1(x))$ y $W_1 = \mathcal{L}(\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\})$.
- La minimalidad de l garantiza:
 - $\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\}$ es l.i.
 - $W \cap W_1 = \{0\}$.
- También se tiene que $W + W_1$ es A -invariante y $\dim(W + W_1) = n - r_1 > \dim(W) = n - r$.
- Por hipótesis de inducción, existe $g_2(x)$ de grado $\leq n - \dim(W + W_1)$ tal que $g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W + W_1$.
- De lo anterior $g_1(A)g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq g_1(A)(W + W_1) \subseteq W$ y
- $\deg(g_1 g_2) = \deg(g_1) + \deg(g_2) \leq \deg(g_1) + n - \dim(W + W_1) = n - \dim(W)$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

- Supongamos $r > 1$ y sea $X \in \mathbb{R}^n \setminus W$; existe un polinomio $g_1(x)$ de mínimo grado tal que $g_1(A)X \in W$.
- Sea, $l := \deg(g_1(x))$ y $W_1 = \mathcal{L}(\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\})$.
- **La minimalidad de l garantiza:**
 - $\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\}$ es l.i.
 - $W \cap W_1 = \{0\}$.
- También se tiene que $W + W_1$ es A -invariante y $\dim(W + W_1) = n - r_1 > \dim(W) = n - r$.
- Por hipótesis de inducción, existe $g_2(x)$ de grado $\leq n - \dim(W + W_1)$ tal que $g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W + W_1$.
- De lo anterior $g_1(A)g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq g_1(A)(W + W_1) \subseteq W$ y
- $\deg(g_1 g_2) = \deg(g_1) + \deg(g_2) \leq \deg(g_1) + n - \dim(W + W_1) = n - \dim(W)$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

- Supongamos $r > 1$ y sea $X \in \mathbb{R}^n \setminus W$; existe un polinomio $g_1(x)$ de mínimo grado tal que $g_1(A)X \in W$.
- Sea, $l := \deg(g_1(x))$ y $W_1 = \mathcal{L}(\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\})$.
- La minimalidad de l garantiza:
 - $\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\}$ es l.i.
 - $W \cap W_1 = \{0\}$.
- También se tiene que $W + W_1$ es A -invariante y $\dim(W + W_1) = n - r_1 > \dim(W) = n - r$.
- Por hipótesis de inducción, existe $g_2(x)$ de grado $\leq n - \dim(W + W_1)$ tal que $g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W + W_1$.
- De lo anterior $g_1(A)g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq g_1(A)(W + W_1) \subseteq W$ y
- $\deg(g_1 g_2) = \deg(g_1) + \deg(g_2) \leq \deg(g_1) + n - \dim(W + W_1) = n - \dim(W)$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

- Supongamos $r > 1$ y sea $X \in \mathbb{R}^n \setminus W$; existe un polinomio $g_1(x)$ de mínimo grado tal que $g_1(A)X \in W$.
- Sea, $l := \deg(g_1(x))$ y $W_1 = \mathcal{L}(\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\})$.
- La minimalidad de l garantiza:
 - $\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\}$ es l.i.
 - $W \cap W_1 = \{0\}$.
- También se tiene que $W + W_1$ es A -invariante y $\dim(W + W_1) = n - r_1 > \dim(W) = n - r$.
- Por hipótesis de inducción, existe $g_2(x)$ de grado $\leq n - \dim(W + W_1)$ tal que $g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W + W_1$.
- De lo anterior $g_1(A)g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq g_1(A)(W + W_1) \subseteq W$ y
- $\deg(g_1 g_2) = \deg(g_1) + \deg(g_2) \leq \deg(g_1) + n - \dim(W + W_1) = n - \dim(W)$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

- Supongamos $r > 1$ y sea $X \in \mathbb{R}^n \setminus W$; existe un polinomio $g_1(x)$ de mínimo grado tal que $g_1(A)X \in W$.
- Sea, $l := \deg(g_1(x))$ y $W_1 = \mathcal{L}(\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\})$.
- La minimalidad de l garantiza:
 - $\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\}$ es l.i.
 - $W \cap W_1 = \{0\}$.
- También se tiene que $W + W_1$ es A -invariante y $\dim(W + W_1) = n - r_1 > \dim(W) = n - r$.
- Por hipótesis de inducción, existe $g_2(x)$ de grado $\leq n - \dim(W + W_1)$ tal que $g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W + W_1$.
- De lo anterior $g_1(A)g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq g_1(A)(W + W_1) \subseteq W$ y
- $\deg(g_1 g_2) = \deg(g_1) + \deg(g_2) \leq \deg(g_1) + n - \dim(W + W_1) = n - \dim(W)$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

- Supongamos $r > 1$ y sea $X \in \mathbb{R}^n \setminus W$; existe un polinomio $g_1(x)$ de mínimo grado tal que $g_1(A)X \in W$.
- Sea, $l := \deg(g_1(x))$ y $W_1 = \mathcal{L}(\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\})$.
- La minimalidad de l garantiza:
 - $\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\}$ es l.i.
 - $W \cap W_1 = \{0\}$.
- También se tiene que $W + W_1$ es A -invariante y $\dim(W + W_1) = n - r_1 > \dim(W) = n - r$.
- Por hipótesis de inducción, existe $g_2(x)$ de grado $\leq n - \dim(W + W_1)$ tal que $g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W + W_1$.
- De lo anterior $g_1(A)g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq g_1(A)(W + W_1) \subseteq W$ y
- $\deg(g_1 g_2) = \deg(g_1) + \deg(g_2) \leq \deg(g_1) + n - \dim(W + W_1) = n - \dim(W)$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

- Supongamos $r > 1$ y sea $X \in \mathbb{R}^n \setminus W$; existe un polinomio $g_1(x)$ de mínimo grado tal que $g_1(A)X \in W$.
- Sea, $l := \deg(g_1(x))$ y $W_1 = \mathcal{L}(\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\})$.
- La minimalidad de l garantiza:
 - $\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\}$ es l.i.
 - $W \cap W_1 = \{0\}$.
- También se tiene que $W + W_1$ es A -invariante y $\dim(W + W_1) = n - r_1 > \dim(W) = n - r$.
- Por hipótesis de inducción, existe $g_2(x)$ de grado $\leq n - \dim(W + W_1)$ tal que $g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W + W_1$.
- De lo anterior $g_1(A)g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq g_1(A)(W + W_1) \subseteq W$ y
- $\deg(g_1 g_2) = \deg(g_1) + \deg(g_2) \leq \deg(g_1) + n - \dim(W + W_1) = n - \dim(W)$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

- Supongamos $r > 1$ y sea $X \in \mathbb{R}^n \setminus W$; existe un polinomio $g_1(x)$ de mínimo grado tal que $g_1(A)X \in W$.
- Sea, $l := \deg(g_1(x))$ y $W_1 = \mathcal{L}(\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\})$.
- La minimalidad de l garantiza:
 - $\{X, AX, \dots, A^{l-1}X\}$ es l.i.
 - $W \cap W_1 = \{0\}$.
- También se tiene que $W + W_1$ es A -invariante y $\dim(W + W_1) = n - r_1 > \dim(W) = n - r$.
- Por hipótesis de inducción, existe $g_2(x)$ de grado $\leq n - \dim(W + W_1)$ tal que $g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq W + W_1$.
- De lo anterior $g_1(A)g_2(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq g_1(A)(W + W_1) \subseteq W$ y
- $\deg(g_1 g_2) = \deg(g_1) + \deg(g_2) \leq \deg(g_1) + n - \dim(W + W_1) = n - \dim(W)$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

Aplicaremos inducción sobre n .

- Si $n = 1$, entonces para cualquier $X \neq 0$ se tiene $AX = cX$, por lo que $A - cI$ es la matriz cero.
- Supongamos $n > 1$, y el resultado cierto para todos los espacios vectoriales de dimensión $< n$.
- Sea $X \neq 0$, entonces $a_0X + a_1AX + \dots + a_nA^nX = 0$, con algún $a_i \neq 0$.
- Sea $A_1 = a_0I + a_1A + \dots + a_nA^n$ y N su núcleo, el cual es A -invariante.
- Si $N = \mathbb{R}^n$, hemos terminado. Si $N \neq \mathbb{R}^n$, entonces la restricción de A a N satisface la conclusión ($\deg(h) \leq \dim(N)$, h polinomio mínimo de la restricción.)
- Por el lema, existe un polinomio $g_1(x)$ de grado a lo más $n - \dim(N)$ tal que $g_1(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq N$.
- De lo anterior se concluye $h(A)g_1(A)(\mathbb{R}^n) = 0$ y $\deg(hg_1) \leq n$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

Aplicaremos inducción sobre n .

- Si $n = 1$, entonces para cualquier $X \neq 0$ se tiene $AX = cX$, por lo que $A - cI$ es la matriz cero.
- Supongamos $n > 1$, y el resultado cierto para todos los espacios vectoriales de dimensión $< n$.
- Sea $X \neq 0$, entonces $a_0X + a_1AX + \dots + a_nA^nX = 0$, con algún $a_i \neq 0$.
- Sea $A_1 = a_0I + a_1A + \dots + a_nA^n$ y N su núcleo, el cual es A -invariante.
- Si $N = \mathbb{R}^n$, hemos terminado. Si $N \neq \mathbb{R}^n$, entonces la restricción de A a N satisface la conclusión ($\deg(h) \leq \dim(N)$, h polinomio mínimo de la restricción.)
- Por el lema, existe un polinomio $g_1(x)$ de grado a lo más $n - \dim(N)$ tal que $g_1(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq N$.
- De lo anterior se concluye $h(A)g_1(A)(\mathbb{R}^n) = 0$ y $\deg(hg_1) \leq n$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

Aplicaremos inducción sobre n .

- Si $n = 1$, entonces para cualquier $X \neq 0$ se tiene $AX = cX$, por lo que $A - cI$ es la matriz cero.
- Supongamos $n > 1$, y el resultado cierto para todos los espacios vectoriales de dimensión $< n$.
- Sea $X \neq 0$, entonces $a_0X + a_1AX + \cdots + a_nA^nX = 0$, con algún $a_i \neq 0$.
- Sea $A_1 = a_0I + a_1A + \cdots + a_nA^n$ y N su núcleo, el cual es A -invariante.
- Si $N = \mathbb{R}^n$, hemos terminado. Si $N \neq \mathbb{R}^n$, entonces la restricción de A a N satisface la conclusión ($\deg(h) \leq \dim(N)$, h polinomio mínimo de la restricción.)
- Por el lema, existe un polinomio $g_1(x)$ de grado a lo más $n - \dim(N)$ tal que $g_1(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq N$.
- De lo anterior se concluye $h(A)g_1(A)(\mathbb{R}^n) = 0$ y $\deg(hg_1) \leq n$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

Aplicaremos inducción sobre n .

- Si $n = 1$, entonces para cualquier $X \neq 0$ se tiene $AX = cX$, por lo que $A - cI$ es la matriz cero.
- Supongamos $n > 1$, y el resultado cierto para todos los espacios vectoriales de dimensión $< n$.
- Sea $X \neq 0$, entonces $a_0X + a_1AX + \cdots + a_nA^nX = 0$, con algún $a_i \neq 0$.
- Sea $A_1 = a_0I + a_1A + \cdots + a_nA^n$ y N su núcleo, el cual es A -invariante.
- Si $N = \mathbb{R}^n$, hemos terminado. Si $N \neq \mathbb{R}^n$, entonces la restricción de A a N satisface la conclusión ($\deg(h) \leq \dim(N)$, h polinomio mínimo de la restricción.)
- Por el lema, existe un polinomio $g_1(x)$ de grado a lo más $n - \dim(N)$ tal que $g_1(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq N$.
- De lo anterior se concluye $h(A)g_1(A)(\mathbb{R}^n) = 0$ y $\deg(hg_1) \leq n$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

Aplicaremos inducción sobre n .

- Si $n = 1$, entonces para cualquier $X \neq 0$ se tiene $AX = cX$, por lo que $A - cI$ es la matriz cero.
- Supongamos $n > 1$, y el resultado cierto para todos los espacios vectoriales de dimensión $< n$.
- **Sea $X \neq 0$, entonces $a_0X + a_1AX + \cdots + a_nA^nX = 0$, con algún $a_i \neq 0$.**
- Sea $A_1 = a_0I + a_1A + \cdots + a_nA^n$ y N su núcleo, el cual es A -invariante.
- Si $N = \mathbb{R}^n$, hemos terminado. Si $N \neq \mathbb{R}^n$, entonces la restricción de A a N satisface la conclusión ($\deg(h) \leq \dim(N)$, h polinomio mínimo de la restricción.)
- Por el lema, existe un polinomio $g_1(x)$ de grado a lo más $n - \dim(N)$ tal que $g_1(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq N$.
- De lo anterior se concluye $h(A)g_1(A)(\mathbb{R}^n) = 0$ y $\deg(hg_1) \leq n$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

Aplicaremos inducción sobre n .

- Si $n = 1$, entonces para cualquier $X \neq 0$ se tiene $AX = cX$, por lo que $A - cI$ es la matriz cero.
- Supongamos $n > 1$, y el resultado cierto para todos los espacios vectoriales de dimensión $< n$.
- Sea $X \neq 0$, entonces $a_0X + a_1AX + \cdots + a_nA^nX = 0$, con algún $a_i \neq 0$.
- **Sea $A_1 = a_0I + a_1A + \cdots + a_nA^n$ y N su núcleo, el cual es A -invariante.**
- Si $N = \mathbb{R}^n$, hemos terminado. Si $N \neq \mathbb{R}^n$, entonces la restricción de A a N satisface la conclusión ($\deg(h) \leq \dim(N)$, h polinomio mínimo de la restricción.)
- Por el lema, existe un polinomio $g_1(x)$ de grado a lo más $n - \dim(N)$ tal que $g_1(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq N$.
- De lo anterior se concluye $h(A)g_1(A)(\mathbb{R}^n) = 0$ y $\deg(hg_1) \leq n$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

Aplicaremos inducción sobre n .

- Si $n = 1$, entonces para cualquier $X \neq 0$ se tiene $AX = cX$, por lo que $A - cI$ es la matriz cero.
- Supongamos $n > 1$, y el resultado cierto para todos los espacios vectoriales de dimensión $< n$.
- Sea $X \neq 0$, entonces $a_0X + a_1AX + \cdots + a_nA^nX = 0$, con algún $a_i \neq 0$.
- Sea $A_1 = a_0I + a_1A + \cdots + a_nA^n$ y N su núcleo, el cual es A -invariante.
- Si $N = \mathbb{R}^n$, hemos terminado. Si $N \neq \mathbb{R}^n$, entonces la restricción de A a N satisface la conclusión ($\deg(h) \leq \dim(N)$, h polinomio mínimo de la restricción.)
- Por el lema, existe un polinomio $g_1(x)$ de grado a lo más $n - \dim(N)$ tal que $g_1(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq N$.
- De lo anterior se concluye $h(A)g_1(A)(\mathbb{R}^n) = 0$ y $\deg(hg_1) \leq n$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

Aplicaremos inducción sobre n .

- Si $n = 1$, entonces para cualquier $X \neq 0$ se tiene $AX = cX$, por lo que $A - cI$ es la matriz cero.
- Supongamos $n > 1$, y el resultado cierto para todos los espacios vectoriales de dimensión $< n$.
- Sea $X \neq 0$, entonces $a_0X + a_1AX + \cdots + a_nA^nX = 0$, con algún $a_i \neq 0$.
- Sea $A_1 = a_0I + a_1A + \cdots + a_nA^n$ y N su núcleo, el cual es A -invariante.
- Si $N = \mathbb{R}^n$, hemos terminado. Si $N \neq \mathbb{R}^n$, entonces la restricción de A a N satisface la conclusión ($\deg(h) \leq \dim(N)$, h polinomio mínimo de la restricción.)
- **Por el lema, existe un polinomio $g_1(x)$ de grado a lo más $n - \dim(N)$ tal que $g_1(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq N$.**
- De lo anterior se concluye $h(A)g_1(A)(\mathbb{R}^n) = 0$ y $\deg(hg_1) \leq n$.

CONTINUACIÓN DE LA DEMOSTRACIÓN

Aplicaremos inducción sobre n .

- Si $n = 1$, entonces para cualquier $X \neq 0$ se tiene $AX = cX$, por lo que $A - cI$ es la matriz cero.
- Supongamos $n > 1$, y el resultado cierto para todos los espacios vectoriales de dimensión $< n$.
- Sea $X \neq 0$, entonces $a_0X + a_1AX + \cdots + a_nA^nX = 0$, con algún $a_i \neq 0$.
- Sea $A_1 = a_0I + a_1A + \cdots + a_nA^n$ y N su núcleo, el cual es A -invariante.
- Si $N = \mathbb{R}^n$, hemos terminado. Si $N \neq \mathbb{R}^n$, entonces la restricción de A a N satisface la conclusión ($\deg(h) \leq \dim(N)$, h polinomio mínimo de la restricción.)
- Por el lema, existe un polinomio $g_1(x)$ de grado a lo más $n - \dim(N)$ tal que $g_1(A)(\mathbb{R}^n) \subseteq N$.
- De lo anterior se concluye $h(A)g_1(A)(\mathbb{R}^n) = 0$ y $\deg(hg_1) \leq n$.

TEOREMA DE LA DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA

TEOREMA (DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA)

Sea A una matriz $n \times n$,

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles. Si W_i es el núcleo de $B_i = p_i^{r_i}(A)$, entonces:

- $\mathbb{R}^n = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_k$.
- Cada W_i es A -invariante.
- La matriz B_i tiene por polinomio mínimo a $p_i^{r_i}(x)$.

TEOREMA DE LA DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA

TEOREMA (DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA)

Sea A una matriz $n \times n$,

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles. Si W_i es el núcleo de $B_i = p_i^{r_i}(A)$, entonces:

TEOREMA DE LA DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA

TEOREMA (DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA)

Sea A una matriz $n \times n$,

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles. Si W_i es el núcleo de $B_i = p_i^{r_i}(A)$, entonces:

TEOREMA (DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA)

Sea A una matriz $n \times n$,

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles. Si W_i es el núcleo de $B_i = p_i^{r_i}(A)$, entonces:

$$\mathbb{R}^n = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_k$$

TEOREMA (DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA)

Sea A una matriz $n \times n$,

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles. Si W_i es el núcleo de $B_i = p_i^{r_i}(A)$, entonces:

TEOREMA (DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA)

Sea A una matriz $n \times n$,

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles. Si W_i es el núcleo de $B_i = p_i^{r_i}(A)$, entonces:

- $\mathbb{R}^n = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_k$.
- Cada W_i es A -invariante.
- La matriz B_i tiene por polinomio mínimo a $p_i^{r_i}(x)$.

TEOREMA (DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA)

Sea A una matriz $n \times n$,

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles. Si W_i es el núcleo de $B_i = p_i^{r_i}(A)$, entonces:

- $\mathbb{R}^n = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_k$.
- **Cada W_i es A -invariante.**
- La matriz B_i tiene por polinomio mínimo a $p_i^{r_i}(x)$.

TEOREMA (DESCOMPOSICIÓN PRIMARIA)

Sea A una matriz $n \times n$,

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles. Si W_i es el núcleo de $B_i = p_i^{r_i}(A)$, entonces:

- $\mathbb{R}^n = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_k$.
- Cada W_i es A -invariante.
- La matriz B_i tiene por polinomio mínimo a $p_i^{r_i}(x)$.

DEMOSTRACIÓN TDP

- Para cada i , sea $f_i(x) = \prod_{j \neq i} p_j(x)$. Los polinomios f_1, f_2, \dots, f_k son primos relativos.
- Existen g_1, g_2, \dots, g_k tales que

$$f_1(x)g_1(x) + \dots + f_k(x)g_k(x) = 1. \quad (2)$$

- Definimos $A_i := f_i(A)g_i(A)$ y se verifica directamente:
 - $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, la matriz identidad.
 - Si $i \neq j$, entonces $A_i A_j = 0$.
 - Para todo $i = 1, 2, \dots, k$ se tiene $A_i^2 = A_i$.
- La propiedad 1 implica:
$$A_1(\mathbb{R}^n) + A_2(\mathbb{R}^n) + \dots + A_k(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R}^n.$$

- Para cada i , sea $f_i(x) = \prod_{j \neq i} p_j^{f_j}(x)$. Los polinomios f_1, f_2, \dots, f_k son primos relativos.
- Existen g_1, g_2, \dots, g_k tales que

$$f_1(x)g_1(x) + \dots + f_k(x)g_k(x) = 1. \quad (2)$$

- Definimos $A_i := f_i(A)g_i(A)$ y se verifica directamente:
 - $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, la matriz identidad.
 - Si $i \neq j$, entonces $A_i A_j = 0$.
 - Para todo $i = 1, 2, \dots, k$ se tiene $A_i^2 = A_i$.
- La propiedad 1 implica:
 $A_1(\mathbb{R}^n) + A_2(\mathbb{R}^n) + \dots + A_k(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R}^n$.

- Para cada i , sea $f_i(x) = \prod_{j \neq i} p_j^{f_j}(x)$. Los polinomios f_1, f_2, \dots, f_k son primos relativos.
- Existen g_1, g_2, \dots, g_k tales que

$$f_1(x)g_1(x) + \dots + f_k(x)g_k(x) = 1. \quad (2)$$

- Definimos $A_i := f_i(A)g_i(A)$ y se verifica directamente:
 - $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, la matriz identidad.
 - Si $i \neq j$, entonces $A_i A_j = 0$.
 - Para todo $i = 1, 2, \dots, k$ se tiene $A_i^2 = A_i$.
- La propiedad 1 implica:
 $A_1(\mathbb{R}^n) + A_2(\mathbb{R}^n) + \dots + A_k(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R}^n$.

- Para cada i , sea $f_i(x) = \prod_{j \neq i} p_j^{f_j}(x)$. Los polinomios f_1, f_2, \dots, f_k son primos relativos.
- Existen g_1, g_2, \dots, g_k tales que

$$f_1(x)g_1(x) + \dots + f_k(x)g_k(x) = 1. \quad (2)$$

- Definimos $A_i := f_i(A)g_i(A)$ y se verifica directamente:
 - 1 $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, la matriz identidad.
 - 2 Si $i \neq j$, entonces $A_i A_j = 0$.
 - 3 Para todo $i = 1, 2, \dots, k$ se tiene $A_i^2 = A_i$.
- La propiedad 1 implica:
 $A_1(\mathbb{R}^n) + A_2(\mathbb{R}^n) + \dots + A_k(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R}^n$.

- Para cada i , sea $f_i(x) = \prod_{j \neq i} p_j^{f_j}(x)$. Los polinomios f_1, f_2, \dots, f_k son primos relativos.
- Existen g_1, g_2, \dots, g_k tales que

$$f_1(x)g_1(x) + \dots + f_k(x)g_k(x) = 1. \quad (2)$$

- Definimos $A_i := f_i(A)g_i(A)$ y se verifica directamente:
 - 1 $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, la matriz identidad.
 - 2 Si $i \neq j$, entonces $A_i A_j = 0$.
 - 3 Para todo $i = 1, 2, \dots, k$ se tiene $A_i^2 = A_i$.
- La propiedad 1 implica:
 $A_1(\mathbb{R}^n) + A_2(\mathbb{R}^n) + \dots + A_k(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R}^n$.

- Para cada i , sea $f_i(x) = \prod_{j \neq i} p_j^{f_j}(x)$. Los polinomios f_1, f_2, \dots, f_k son primos relativos.
- Existen g_1, g_2, \dots, g_k tales que

$$f_1(x)g_1(x) + \dots + f_k(x)g_k(x) = 1. \quad (2)$$

- Definimos $A_i := f_i(A)g_i(A)$ y se verifica directamente:
 - 1 $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, la matriz identidad.
 - 2 Si $i \neq j$, entonces $A_i A_j = 0$.
 - 3 Para todo $i = 1, 2, \dots, k$ se tiene $A_i^2 = A_i$.
- La propiedad 1 implica:
 $A_1(\mathbb{R}^n) + A_2(\mathbb{R}^n) + \dots + A_k(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R}^n$.

- Para cada i , sea $f_i(x) = \prod_{j \neq i} p_j^{f_j}(x)$. Los polinomios f_1, f_2, \dots, f_k son primos relativos.
- Existen g_1, g_2, \dots, g_k tales que

$$f_1(x)g_1(x) + \dots + f_k(x)g_k(x) = 1. \quad (2)$$

- Definimos $A_i := f_i(A)g_i(A)$ y se verifica directamente:
 - 1 $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, la matriz identidad.
 - 2 Si $i \neq j$, entonces $A_i A_j = 0$.
 - 3 Para todo $i = 1, 2, \dots, k$ se tiene $A_i^2 = A_i$.

- La propiedad 1 implica:

$$A_1(\mathbb{R}^n) + A_2(\mathbb{R}^n) + \dots + A_k(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R}^n.$$

- Para cada i , sea $f_i(x) = \prod_{j \neq i} p_j^{f_j}(x)$. Los polinomios f_1, f_2, \dots, f_k son primos relativos.
- Existen g_1, g_2, \dots, g_k tales que

$$f_1(x)g_1(x) + \dots + f_k(x)g_k(x) = 1. \quad (2)$$

- Definimos $A_i := f_i(A)g_i(A)$ y se verifica directamente:
 - 1 $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, la matriz identidad.
 - 2 Si $i \neq j$, entonces $A_i A_j = 0$.
 - 3 Para todo $i = 1, 2, \dots, k$ se tiene $A_i^2 = A_i$.
- La propiedad 1 implica:
 $A_1(\mathbb{R}^n) + A_2(\mathbb{R}^n) + \dots + A_k(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R}^n$.

DEMOSTRACIÓN TDP

- Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) = W_i$ y que forman una suma directa.
- Sea $Y \in A_i(\mathbb{R}^n)$, $Y = A_i X = f_i(A)g_i(A)X$ para algún $X \in \mathbb{R}^n$.
- entonces
$$B_i Y = p_i'(A)Y = p_i'(A)f_i(A)g_i(A)X = m(A)g_i(A)X = 0,$$
 probando que $Y \in W_i$.
- Recíprocamente, sea $X \in W_i$; como $A_1 + A_2 + \cdots + A_k = I$, entonces $X = A_1 X + A_2 X + \cdots + A_k X$.
- También se tiene $p_i'(x)$ divide a $f_j(x)$ para todo $j \neq i$,
- entonces $A_j X = f_j(A)g_j(A)X = 0$, para todo $j \neq i$, por lo que $X = A_i X \in A_i(\mathbb{R}^n)$.

DEMOSTRACIÓN TDP

- **Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) = W_i$ y que forman una suma directa.**
- Sea $Y \in A_i(\mathbb{R}^n)$, $Y = A_i X = f_i(A)g_i(A)X$ para algún $X \in \mathbb{R}^n$
- entonces
 $B_i Y = p_i^{r_i}(A)Y = p_i^{r_i}(A)f_i(A)g_i(A)X = m(A)g_i(A)X = 0$,
probando que $Y \in W_i$.
- Recíprocamente, sea $X \in W_i$; como $A_1 + A_2 + \cdots + A_k = I$, entonces $X = A_1 X + A_2 X + \cdots + A_k X$.
- También se tiene $p_i^{r_i}(x)$ divide a $f_j(x)$ para todo $j \neq i$,
- entonces $A_j X = f_j(A)g_j(A)X = 0$, para todo $j \neq i$, por lo que $X = A_i X \in A_i(\mathbb{R}^n)$.

DEMOSTRACIÓN TDP

- Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) = W_i$ y que forman una suma directa.

- Sea $Y \in A_i(\mathbb{R}^n)$, $Y = A_i X = f_i(A)g_i(A)X$ para algún $X \in \mathbb{R}^n$

- entonces

$$B_i Y = p_i^{r_i}(A) Y = p_i^{r_i}(A) f_i(A) g_i(A) X = m(A) g_i(A) X = 0,$$

probando que $Y \in W_i$.

- Recíprocamente, sea $X \in W_i$; como $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, entonces $X = A_1 X + A_2 X + \dots + A_k X$.

- También se tiene $p_i^{r_i}(x)$ divide a $f_j(x)$ para todo $j \neq i$,

- entonces $A_j X = f_j(A) g_j(A) X = 0$, para todo $j \neq i$, por lo que $X = A_i X \in A_i(\mathbb{R}^n)$.

- Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) = W_i$ y que forman una suma directa.
- Sea $Y \in A_i(\mathbb{R}^n)$, $Y = A_i X = f_i(A)g_i(A)X$ para algún $X \in \mathbb{R}^n$
- entonces
$$B_i Y = p_i^{f_i}(A) Y = p_i^{f_i}(A) f_i(A) g_i(A) X = m(A) g_i(A) X = 0,$$
 probando que $Y \in W_i$.
- Recíprocamente, sea $X \in W_i$; como $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, entonces $X = A_1 X + A_2 X + \dots + A_k X$.
- También se tiene $p_i^{f_j}(x)$ divide a $f_j(x)$ para todo $j \neq i$,
- entonces $A_j X = f_j(A) g_j(A) X = 0$, para todo $j \neq i$, por lo que $X = A_i X \in A_i(\mathbb{R}^n)$.

DEMOSTRACIÓN TDP

- Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) = W_i$ y que forman una suma directa.
- Sea $Y \in A_i(\mathbb{R}^n)$, $Y = A_i X = f_i(A)g_i(A)X$ para algún $X \in \mathbb{R}^n$
- entonces
$$B_i Y = p_i^{f_i}(A) Y = p_i^{f_i}(A) f_i(A) g_i(A) X = m(A) g_i(A) X = 0,$$
 probando que $Y \in W_i$.
- Recíprocamente, sea $X \in W_i$; como $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, entonces $X = A_1 X + A_2 X + \dots + A_k X$.
- También se tiene $p_j^{f_i}(x)$ divide a $f_j(x)$ para todo $j \neq i$,
- entonces $A_j X = f_j(A) g_j(A) X = 0$, para todo $j \neq i$, por lo que $X = A_i X \in A_i(\mathbb{R}^n)$.

DEMOSTRACIÓN TDP

- Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) = W_i$ y que forman una suma directa.
- Sea $Y \in A_i(\mathbb{R}^n)$, $Y = A_i X = f_i(A)g_i(A)X$ para algún $X \in \mathbb{R}^n$
- entonces
$$B_i Y = p_i^{f_i}(A) Y = p_i^{f_i}(A) f_i(A) g_i(A) X = m(A) g_i(A) X = 0,$$
 probando que $Y \in W_i$.
- Recíprocamente, sea $X \in W_i$; como $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, entonces $X = A_1 X + A_2 X + \dots + A_k X$.
- También se tiene $p_i^{f_j}(x)$ divide a $f_j(x)$ para todo $j \neq i$,
- entonces $A_j X = f_j(A) g_j(A) X = 0$, para todo $j \neq i$, por lo que $X = A_i X \in A_i(\mathbb{R}^n)$.

DEMOSTRACIÓN TDP

- Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) = W_i$ y que forman una suma directa.
- Sea $Y \in A_i(\mathbb{R}^n)$, $Y = A_i X = f_i(A)g_i(A)X$ para algún $X \in \mathbb{R}^n$
- entonces
$$B_i Y = p_i^{f_i}(A) Y = p_i^{f_i}(A) f_i(A) g_i(A) X = m(A) g_i(A) X = 0,$$
 probando que $Y \in W_i$.
- Recíprocamente, sea $X \in W_i$; como $A_1 + A_2 + \dots + A_k = I$, entonces $X = A_1 X + A_2 X + \dots + A_k X$.
- También se tiene $p_i^{f_j}(x)$ divide a $f_j(x)$ para todo $j \neq i$,
- entonces $A_j X = f_j(A) g_j(A) X = 0$, para todo $j \neq i$, por lo que $X = A_i X \in A_i(\mathbb{R}^n)$.

- Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) \cap \left(\sum_{j \neq i} A_j(\mathbb{R}^n) \right) = \{0\}$.

- Sea $X \in A_i(\mathbb{R}^n) \cap \left(\sum_{j \neq i} A_j(\mathbb{R}^n) \right)$,

- entonces $X = A_i(Z) = \sum_{j \neq i} A_j(X_j)$. Aplicando A_i a esta ecuación y usando la Propiedad 2 enunciada antes se tiene $A_i(X) = A_i^2(Z) = \sum_{j \neq i} A_i A_j(X_j) = 0$.

- Ahora usando la Propiedad 3 se tiene $0 = A_i(X) = A_i^2(Z) = A_i(Z) = X$, finalizando la prueba de la primera parte del teorema.

- Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) \cap \left(\sum_{j \neq i} A_j(\mathbb{R}^n) \right) = \{0\}$.
- Sea $X \in A_i(\mathbb{R}^n) \cap \left(\sum_{j \neq i} A_j(\mathbb{R}^n) \right)$,
- entonces $X = A_i(Z) = \sum_{j \neq i} A_j(X_j)$. Aplicando A_i a esta ecuación y usando la Propiedad 2 enunciada antes se tiene $A_i(X) = A_i^2(Z) = \sum_{j \neq i} A_i A_j(X_j) = 0$.
- Ahora usando la Propiedad 3 se tiene $0 = A_i(X) = A_i^2(Z) = A_i(Z) = X$, finalizando la prueba de la primera parte del teorema.

- Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) \cap \left(\sum_{j \neq i} A_j(\mathbb{R}^n) \right) = \{0\}$.
- Sea $X \in A_i(\mathbb{R}^n) \cap \left(\sum_{j \neq i} A_j(\mathbb{R}^n) \right)$,
- entonces $X = A_i(Z) = \sum_{j \neq i} A_j(X_j)$. Aplicando A_i a esta ecuación y usando la Propiedad 2 enunciada antes se tiene $A_i(X) = A_i^2(Z) = \sum_{j \neq i} A_i A_j(X_j) = 0$.
- Ahora usando la Propiedad 3 se tiene $0 = A_i(X) = A_i^2(Z) = A_i(Z) = X$, finalizando la prueba de la primera parte del teorema.

- Mostraremos que $A_i(\mathbb{R}^n) \cap \left(\sum_{j \neq i} A_j(\mathbb{R}^n) \right) = \{0\}$.
- Sea $X \in A_i(\mathbb{R}^n) \cap \left(\sum_{j \neq i} A_j(\mathbb{R}^n) \right)$,
- entonces $X = A_i(Z) = \sum_{j \neq i} A_j(X_j)$. Aplicando A_i a esta ecuación y usando la Propiedad 2 enunciada antes se tiene $A_i(X) = A_i^2(Z) = \sum_{j \neq i} A_i A_j(X_j) = 0$.
- Ahora usando la Propiedad 3 se tiene $0 = A_i(X) = A_i^2(Z) = A_i(Z) = X$, finalizando la prueba de la primera parte del teorema.

- La segunda parte del teorema se tiene de manera directa usando que T conmuta con $p_f^f(T)$.
- Para la parte tres, note que $B_f = p_f^f(A)$ es cero en W_f por lo que el polinomio mínimo de A en W_f , divide a $p_f^f(x)$.
- Si $h(x)$ es cualquier otro polinomio tal que $h(E_f) = 0$, con E_f la restricción de A a W_f , entonces $h(A)f(A)$ es el operador cero, por lo que $m(x) = p_f^f(x)f(x)$ divide a $h(x)f(x)$, es decir $p_f^f(x)$ divide a $h(x)$, probando el teorema.

- La segunda parte del teorema se tiene de manera directa usando que T conmuta con $p_i^{f_i}(T)$.
- Para la parte tres, note que $B_i = p_i^{f_i}(A)$ es cero en W_i por lo que el polinomio mínimo de A en W_i , divide a $p_i^{f_i}(x)$.
- Si $h(x)$ es cualquier otro polinomio tal que $h(E_i) = 0$, con E_i la restricción de A a W_i , entonces $h(A)f_i(A)$ es el operador cero, por lo que $m(x) = p_i^{f_i}(x)f_i(x)$ divide a $h(x)f_i(x)$, es decir $p_i^{f_i}(x)$ divide a $h(x)$, probando el teorema.

- La segunda parte del teorema se tiene de manera directa usando que T conmuta con $p_i^{f_i}(T)$.
- Para la parte tres, note que $B_i = p_i^{f_i}(A)$ es cero en W_i por lo que el polinomio mínimo de A en W_i , divide a $p_i^{f_i}(x)$.
- Si $h(x)$ es cualquier otro polinomio tal que $h(E_i) = 0$, con E_i la restricción de A a W_i , entonces $h(A)f_i(A)$ es el operador cero, por lo que $m(x) = p_i^{f_i}(x)f_i(x)$ divide a $h(x)f_i(x)$, es decir $p_i^{f_i}(x)$ divide a $h(x)$, probando el teorema.

- La segunda parte del teorema se tiene de manera directa usando que T conmuta con $p_i^{f_i}(T)$.
- Para la parte tres, note que $B_i = p_i^{f_i}(A)$ es cero en W_i por lo que el polinomio mínimo de A en W_i , divide a $p_i^{f_i}(x)$.
- Si $h(x)$ es cualquier otro polinomio tal que $h(E_i) = 0$, con E_i la restricción de A a W_i , entonces $h(A)f_i(A)$ es el operador cero, por lo que $m(x) = p_i^{f_i}(x)f_i(x)$ divide a $h(x)f_i(x)$, es decir $p_i^{f_i}(x)$ divide a $h(x)$, probando el teorema.

COROLARIO

Sea A una matriz $n \times n$. Entonces A es singular \iff el cero es raíz de su polinomio mínimo.

COROLARIO

Sea A una matriz $n \times n$. Entonces A tiene un subespacio invariante de dimensión uno \iff el polinomio mínimo de A tiene un factor lineal.

COROLARIO

Sea A una matriz $n \times n$. Entonces A es singular \iff el cero es raíz de su polinomio mínimo.

COROLARIO

Sea A una matriz $n \times n$. Entonces A tiene un subespacio invariante de dimensión uno \iff el polinomio mínimo de A tiene un factor lineal.

TEOREMA DE CAYLEY-HAMILTON (PRELIMINARES)

TEOREMA

Sea A una matriz $n \times n$ con polinomio mínimo $p(x)^l$, con $p(x)$ irreducible de grado r . Entonces r divide a n .

COROLARIO

Sea

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles y

$$\mathbb{R}^n = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_k$$

la descomposición inducida en \mathbb{R}^n por $m(x)$. Si denotamos por r_i al grado de $p_i(x)$, entonces r_i divide a $\dim(W_i)$, para todo $i = 1, 2, \dots, k$.

TEOREMA DE CAYLEY-HAMILTON (PRELIMINARES)

TEOREMA

Sea A una matriz $n \times n$ con polinomio mínimo $p(x)^l$, con $p(x)$ irreducible de grado r . Entonces r divide a n .

COROLARIO

Sea

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles y

$$\mathbb{R}^n = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_k$$

la descomposición inducida en \mathbb{R}^n por $m(x)$. Si denotamos por r_i al grado de $p_i(x)$, entonces r_i divide a $\dim(W_i)$, para todo $i = 1, 2, \dots, k$.

TEOREMA DE CAYLEY-HAMILTON (PRELIMINARES)

TEOREMA

Sea A una matriz $n \times n$ con polinomio mínimo $p(x)^l$, con $p(x)$ irreducible de grado r . Entonces r divide a n .

COROLARIO

Sea

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles y

$$\mathbb{R}^n = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_k$$

la descomposición inducida en \mathbb{R}^n por $m(x)$. Si denotamos por r_i al grado de $p_i(x)$, entonces r_i divide a $\dim(W_i)$, para todo $i = 1, 2, \dots, k$.

TEOREMA

Sea A una matriz $n \times n$ con polinomio mínimo $p(x)^l$, con $p(x)$ irreducible de grado r . Entonces r divide a n .

COROLARIO

Sea

$$m(x) = p_1^{r_1}(x) p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles y

$$\mathbb{R}^n = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_k$$

la descomposición inducida en \mathbb{R}^n por $m(x)$. Si denotamos por r_i al grado de $p_i(x)$, entonces r_i divide a $\dim(W_i)$, para todo $i = 1, 2, \dots, k$.

TEOREMA DE CAYLEY-HAMILTON (PRELIMINARES)

TEOREMA

Sea A una matriz $n \times n$ con polinomio mínimo $p(x)^l$, con $p(x)$ irreducible de grado r . Entonces r divide a n .

COROLARIO

Sea

$$m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$$

la factorización del polinomio mínimo de A en factores irreducibles y

$$\mathbb{R}^n = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_k$$

la descomposición inducida en \mathbb{R}^n por $m(x)$. Si denotamos por r_i al grado de $p_i(x)$, entonces r_i divide a $\dim(W_i)$, para todo $i = 1, 2, \dots, k$.

POLINOMIO CARACTERÍSTICO Y EL TEOREMA DE CAYLEY-HAMILTON

DEFINICIÓN

Sea A una matriz $n \times n$, $m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$ la factorización del polinomio mínimo de A como producto de irreducibles. Definimos el **polinomio característico** de A como $f_A(x) := (-1)^n p_1^{d_1}(x)p_2^{d_2}(x) \cdots p_k^{d_k}(x)$, en donde $d_j = \frac{\dim W_j}{\deg p_j(x)}$.

TEOREMA (CAYLEY-HAMILTON)

Toda matriz es cero de su polinomio característico.

POLINOMIO CARACTERÍSTICO Y EL TEOREMA DE CAYLEY-HAMILTON

DEFINICIÓN

Sea A una matriz $n \times n$, $m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$ la factorización del polinomio mínimo de A como producto de irreducibles. Definimos el **polinomio característico** de A como

$$f_A(x) := (-1)^n p_1^{d_1}(x) p_2^{d_2}(x) \cdots p_k^{d_k}(x), \text{ en donde } d_i = \frac{\dim W_i}{\deg p_i(x)}.$$

TEOREMA (CAYLEY-HAMILTON)

Toda matriz es cero de su polinomio característico.

POLINOMIO CARACTERÍSTICO Y EL TEOREMA DE CAYLEY-HAMILTON

DEFINICIÓN

Sea A una matriz $n \times n$, $m(x) = p_1^{r_1}(x)p_2^{r_2}(x) \cdots p_k^{r_k}(x)$ la factorización del polinomio mínimo de A como producto de irreducibles. Definimos el **polinomio característico** de A como

$$f_A(x) := (-1)^n p_1^{d_1}(x) p_2^{d_2}(x) \cdots p_k^{d_k}(x), \text{ en donde } d_i = \frac{\dim W_i}{\deg p_i(x)}.$$

TEOREMA (CAYLEY-HAMILTON)

Toda matriz es cero de su polinomio característico.

POLINOMIO MÍNIMO (PRELIMINARES)

TEOREMA

Dada la matriz A , existen matrices inversibles $Q, R \in K[x]$ tales que

$$Q(A - xI)R = \begin{pmatrix} m_1(x) & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & m_2(x) & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & m_k(x) & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix},$$

en donde $m_{i+1}(x)$ divide a $m_i(x)$ y $m_1(x)$ es el polinomio mínimo de A .

POLINOMIO MÍNIMO (PRELIMINARES)

TEOREMA

Dada la matriz A , existen matrices inversibles $Q, R \in K[x]$ tales que

$$Q(A - xI)R = \begin{pmatrix} m_1(x) & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & m_2(x) & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & m_k(x) & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix},$$

en donde $m_{i+1}(x)$ divide a $m_i(x)$ y $m_1(x)$ es el polinomio mínimo de A .

POLINOMIO MÍNIMO (ALGORITMO)

Require: Matriz cuadrada A .

- 1: Construya la matriz $A_1 = A - xI$.
- 2: Con operaciones elementales en las filas y columnas de A_1 se obtiene $B = \text{diag}\{p(x), C\}$, en donde $p(x)$ es el máximo común divisor de los elementos de la primera fila y la primera columna de A_1 , y C es cuadrada.
- 3: **while** $p(x)$ no divida a todas la entradas de C , **do**
- 4: Encuentre la primera columna que contiene un elemento no divisible por $p(x)$ y sume esta columna a la primera de B .
- 5: Aplique el **Paso 2** a B .
- 6: **end while**
- 7: Haga $A_1 = C$ y vaya al **Paso 2**.

En un número finito de iteraciones llegará a una matriz de la forma $\text{diag}\{m_1(x), m_2(x), \dots, m_k(x), 1, \dots, 1\}$, en donde $m_i(x)$ divide a $m_{i+1}(x)$. El polinomio mínimo de A es $m_k(x)$.

POLINOMIO MÍNIMO (ALGORITMO)

Require: Matriz cuadrada A .

- 1: Construya la matriz $A_1 = A - xI$.
- 2: Con operaciones elementales en las filas y columnas de A_1 se obtiene $B = \text{diag}\{p(x), C\}$, en donde $p(x)$ es el máximo común divisor de los elementos de la primera fila y la primera columna de A_1 , y C es cuadrada.
- 3: **while** $p(x)$ no divida a todas la entradas de C , **do**
- 4: Encuentre la primera columna que contiene un elemento no divisible por $p(x)$ y sume esta columna a la primera de B .
- 5: Aplique el **Paso 2** a B .
- 6: **end while**
- 7: Haga $A_1 = C$ y vaya al **Paso 2**.

En un número finito de iteraciones llegará a una matriz de la forma $\text{diag}\{m_1(x), m_2(x), \dots, m_k(x), 1, \dots, 1\}$, en donde $m_i(x)$ divide a $m_{i+1}(x)$. El polinomio mínimo de A es $m_k(x)$.

POLINOMIO MÍNIMO (ALGORITMO)

Require: Matriz cuadrada A .

- 1: Construya la matriz $A_1 = A - xI$.
- 2: Con operaciones elementales en las filas y columnas de A_1 se obtiene $B = \text{diag}\{p(x), C\}$, en donde $p(x)$ es el máximo común divisor de los elementos de la primera fila y la primera columna de A_1 , y C es cuadrada.
- 3: **while** $p(x)$ no divida a todas la entradas de C , **do**
- 4: Encuentre la primera columna que contiene un elemento no divisible por $p(x)$ y sume esta columna a la primera de B .
- 5: Aplique el **Paso 2** a B .
- 6: **end while**
- 7: Haga $A_1 = C$ y vaya al **Paso 2**.

En un número finito de iteraciones llegará a una matriz de la forma $\text{diag}\{m_1(x), m_2(x), \dots, m_k(x), 1, \dots, 1\}$, en donde $m_i(x)$ divide a $m_{i+1}(x)$. El polinomio mínimo de A es $m_k(x)$.

POLINOMIO MÍNIMO (ALGORITMO)

Require: Matriz cuadrada A .

- 1: Construya la matriz $A_1 = A - xI$.
- 2: Con operaciones elementales en las filas y columnas de A_1 se obtiene $B = \text{diag}\{p(x), C\}$, en donde $p(x)$ es el máximo común divisor de los elementos de la primera fila y la primera columna de A_1 , y C es cuadrada.
- 3: **while** $p(x)$ no divida a todas la entradas de C , **do**
- 4: Encuentre la primera columna que contiene un elemento no divisible por $p(x)$ y sume esta columna a la primera de B .
- 5: Aplique el **Paso 2** a B .
- 6: **end while**
- 7: Haga $A_1 = C$ y vaya al **Paso 2**.

En un número finito de iteraciones llegará a una matriz de la forma $\text{diag}\{m_1(x), m_2(x), \dots, m_k(x), 1, \dots, 1\}$, en donde $m_i(x)$ divide a $m_{i+1}(x)$. El polinomio mínimo de A es $m_k(x)$.

POLINOMIO MÍNIMO (ALGORITMO)

Require: Matriz cuadrada A .

- 1: Construya la matriz $A_1 = A - xI$.
- 2: Con operaciones elementales en las filas y columnas de A_1 se obtiene $B = \text{diag}\{p(x), C\}$, en donde $p(x)$ es el máximo común divisor de los elementos de la primera fila y la primera columna de A_1 , y C es cuadrada.
- 3: **while** $p(x)$ no divida a todas la entradas de C , **do**
- 4: Encuentre la primera columna que contiene un elemento no divisible por $p(x)$ y sume esta columna a la primera de B .
- 5: Aplique el **Paso 2** a B .
- 6: **end while**
- 7: Haga $A_1 = C$ y vaya al **Paso 2**.

En un número finito de iteraciones llegará a una matriz de la forma $\text{diag}\{m_1(x), m_2(x), \dots, m_k(x), 1, \dots, 1\}$, en donde $m_i(x)$ divide a $m_{i+1}(x)$. El polinomio mínimo de A es $m_k(x)$.

POLINOMIO MÍNIMO (ALGORITMO)

Require: Matriz cuadrada A .

- 1: Construya la matriz $A_1 = A - xI$.
- 2: Con operaciones elementales en las filas y columnas de A_1 se obtiene $B = \text{diag}\{p(x), C\}$, en donde $p(x)$ es el máximo común divisor de los elementos de la primera fila y la primera columna de A_1 , y C es cuadrada.
- 3: **while** $p(x)$ no divida a todas la entradas de C , **do**
- 4: Encuentre la primera columna que contiene un elemento no divisible por $p(x)$ y sume esta columna a la primera de B .
- 5: Aplique el **Paso 2** a B .
- 6: **end while**
- 7: Haga $A_1 = C$ y vaya al **Paso 2**.

En un número finito de iteraciones llegará a una matriz de la forma $\text{diag}\{m_1(x), m_2(x), \dots, m_k(x), 1, \dots, 1\}$, en donde $m_i(x)$ divide a $m_{i+1}(x)$. El polinomio mínimo de A es $m_k(x)$.

POLINOMIO MÍNIMO (ALGORITMO)

Require: Matriz cuadrada A .

- 1: Construya la matriz $A_1 = A - xI$.
- 2: Con operaciones elementales en las filas y columnas de A_1 se obtiene $B = \text{diag}\{p(x), C\}$, en donde $p(x)$ es el máximo común divisor de los elementos de la primera fila y la primera columna de A_1 , y C es cuadrada.
- 3: **while** $p(x)$ no divida a todas la entradas de C , **do**
- 4: Encuentre la primera columna que contiene un elemento no divisible por $p(x)$ y sume esta columna a la primera de B .
- 5: Aplique el **Paso 2** a B .
- 6: **end while**
- 7: Haga $A_1 = C$ y vaya al **Paso 2**.

En un número finito de iteraciones llegará a una matriz de la forma $\text{diag}\{m_1(x), m_2(x), \dots, m_k(x), 1, \dots, 1\}$, en donde $m_i(x)$ divide a $m_{i+1}(x)$. El polinomio mínimo de A es $m_k(x)$.

EJEMPLO

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{12}(-1)} \begin{bmatrix} 1 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23}(-1-x)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1+(1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(-1)}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1+(1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23}R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3+1 \end{bmatrix}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -(1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1+(1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1+(1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3+1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1+(1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1+(1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3+1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1+(1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1+(1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3+1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned}
 & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\
 & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\
 & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\
 & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix}
 \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO




$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

EJEMPLO

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} &\xrightarrow{A-xI} \begin{bmatrix} 1-x & 0 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{R_{21}(1-x)} \\ \begin{bmatrix} 0 & (1-x)^2 & -1 \\ -1 & 1-x & 0 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} &\xrightarrow{R_{21} \circ R_2(-1)} \begin{bmatrix} 1 & x-1 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{12}(1-x)} \\ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & (1-x)^2 & -1 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} &\xrightarrow{R_{32}(1-x)^2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 1-x \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{23}(1-x)} \\ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 + (1-x)^3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} &\xrightarrow{R_{23} \circ R_2(-1) \circ R_3(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (x-1)^3 + 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

-  S. Axler.
Down with Determinants.
Am. Math. Monthly, Vol. 102 (1995).
-  S. Axler.
Linear Algebra Done Right.
Springer-Verlag, (1997).
-  F. Barrera Mora.
Álgebra Lineal.
Grupo Editorial Patria Cultural, (2007).

◀ inicio

◀ intr



S. Axler.

Down with Determinants.

Am. Math. Monthly, Vol. 102 (1995).



S. Axler.

Linear Algebra Done Right.

Springer-Verlag, (1997).



F. Barrera Mora.

Álgebra Lineal.

Grupo Editorial Patria Cultural, (2007).

[◀ inicio](#)

[◀ intr](#)